

# About extension problems related to the fractional Laplacian

Marco A. Cornejo Palominos  
Instituto de Matemática, Universidad de Talca

Defensa de proyecto de Tesis

Octubre de 2020

# Contenidos de la presentación

- 1 Una ecuación como punto de partida
  - Preliminares y definiciones
  - Primer problema
  - Propiedades espectrales del operador asociado
  
- 2 Referencias

# Contenidos de la presentación

- 1 Una ecuación como punto de partida
  - Preliminares y definiciones
  - Primer problema
  - Propiedades espectrales del operador asociado
  
- 2 Referencias

# Definiciones

- ▶ Sea  $\tilde{\Omega} \subset \mathbb{R}^N$  un dominio acotado, de borde suave que contiene el origen.

# Definiciones

- ▶ Sea  $\tilde{\Omega} \subset \mathbb{R}^N$  un dominio acotado, de borde suave que contiene el origen.
- ▶ Consideraremos  $\Omega$  como la restricción de  $\tilde{\Omega}$  al primer ortante, y su intersección con los ejes. Eso es,

$$\Omega = \tilde{\Omega} \cap \{x = (x_1, \dots, x_N) \in \mathbb{R}^N : x_i \geq 0, \forall i \in \{1, \dots, N\}\}$$

# Definiciones

- ▶ Para  $A \in (\mathbb{R}_+)^N$  y  $x \in (\mathbb{R}_+)^N$ , se define el siguiente monomio

$$x^A = x_1^{a_1} \cdot x_2^{a_2} \cdot \dots \cdot x_N^{a_N}$$

# Definiciones

- ▶ Para  $A \in (\mathbb{R}_+)^N$  y  $x \in (\mathbb{R}_+)^N$ , se define el siguiente monomio

$$x^A = x_1^{a_1} \cdot x_2^{a_2} \cdot \dots \cdot x_N^{a_N}$$

- ▶ En lo consiguiente,  $M : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N$  será una matriz simétrica lo suficientemente regular para la cual existen constantes  $\Lambda \geq \lambda > 0$  tales que

$$\lambda x^{2A} |\xi|^2 \leq \xi^t M(x) \xi \leq \Lambda x^{2A} |\xi|^2$$

Para todos  $x \in \Omega$  y  $\xi \in \mathbb{R}^N$

# Contenidos de la presentación

- 1 Una ecuación como punto de partida
  - Preliminares y definiciones
  - **Primer problema**
  - Propiedades espectrales del operador asociado
  
- 2 Referencias



# La ecuación a considerar

- Consideremos la siguiente ecuación diferencial

$$\begin{cases} -\operatorname{div}(M\nabla u) + b \cdot \nabla u + cu = f & \text{en } \Omega \\ u = 0 & \text{en } \partial\Omega \end{cases} \quad (1)$$

donde  $b : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$  y  $c : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  son funciones suficientemente regulares, y  $f$  es una función dada.

# La ecuación a considerar

- ▶ Consideremos la siguiente ecuación diferencial

$$\begin{cases} -\operatorname{div}(M\nabla u) + b \cdot \nabla u + cu = f & \text{en } \Omega \\ u = 0 & \text{en } \partial\Omega \end{cases} \quad (1)$$

donde  $b : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^N$  y  $c : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  son funciones suficientemente regulares, y  $f$  es una función dada.

- ▶ Nuestro objetivo primario será encontrar soluciones a esta ecuación. El esquema para esta tarea lo pasamos a detallar a continuación:

# Plan de acción

- ▶ Primero, será necesario definir el espacio donde tendrá sentido la solución, y el sentido que tendrá esta. A saber, definiremos nuestro espacio de trabajo como

$$D^{1,p,A}(\Omega) = \overline{C_c^\infty(\Omega)}^{\|\cdot\|_{1,p,A,\Omega}}$$

# Plan de acción

- ▶ Primero, será necesario definir el espacio donde tendrá sentido la solución, y el sentido que tendrá esta. A saber, definiremos nuestro espacio de trabajo como

$$D^{1,p,A}(\Omega) = \overline{C_c^\infty(\Omega)}^{\|\cdot\|_{1,p,A,\Omega}}$$

- ▶ Con  $\|u\|_{1,p,A,\Omega} = \|x^A \nabla u\|_{L^p(\Omega)}$

# Plan de acción

- ▶ Primero, será necesario definir el espacio donde tendrá sentido la solución, y el sentido que tendrá esta. A saber, definiremos nuestro espacio de trabajo como

$$D^{1,p,A}(\Omega) = \overline{C_c^\infty(\Omega)}^{\|\cdot\|_{1,p,A,\Omega}}$$

- ▶ Con  $\|u\|_{1,p,A,\Omega} = \|x^A \nabla u\|_{L^p(\Omega)}$
- ▶ Nos interesará conocer las propiedades de esta familia de espacios para abordarlos en profundidad.

# Plan de acción

- ▶ Primero, será necesario definir el espacio donde tendrá sentido la solución, y el sentido que tendrá esta. A saber, definiremos nuestro espacio de trabajo como

$$D^{1,p,A}(\Omega) = \overline{C_c^\infty(\Omega)}^{\|\cdot\|_{1,p,A,\Omega}}$$

- ▶ Con  $\|u\|_{1,p,A,\Omega} = \|x^A \nabla u\|_{L^p(\Omega)}$
- ▶ Nos interesará conocer las propiedades de esta familia de espacios para abordarlos en profundidad.
- ▶ Comenzaremos con el caso  $p = 2$ .

# Plan de acción

- ▶ En  $D^{1,2,A}(\Omega)$ , definiremos la siguiente forma bilineal asociada a la ecuación anterior:

$$B[u, v] = \int_{\Omega} (M \nabla u) \cdot \nabla v + (b \cdot \nabla u)v + cuv$$

# Plan de acción

- ▶ En  $D^{1,2,A}(\Omega)$ , definiremos la siguiente forma bilineal asociada a la ecuación anterior:

$$B[u, v] = \int_{\Omega} (M \nabla u) \cdot \nabla v + (b \cdot \nabla u)v + cuv$$

- ▶ Nuestra intención es encontrar  $u \in D^{1,A,2}(\Omega)$  tal que se cumpla la igualdad

$$B[u, v] = \int_{\Omega} fv \tag{2}$$

para todo  $v \in D^{1,A,2}(\Omega)$ .



# Plan de acción

- ▶ En  $D^{1,2,A}(\Omega)$ , definiremos la siguiente forma bilineal asociada a la ecuación anterior:

$$B[u, v] = \int_{\Omega} (M \nabla u) \cdot \nabla v + (b \cdot \nabla u)v + cuv$$

- ▶ Nuestra intención es encontrar  $u \in D^{1,A,2}(\Omega)$  tal que se cumpla la igualdad

$$B[u, v] = \int_{\Omega} fv \tag{2}$$

para todo  $v \in D^{1,A,2}(\Omega)$ .

- ▶ A tal  $u$  que satisface (2) la llamaremos solución débil de (1)

# Plan de acción

- ▶ Primero que algo, debemos asegurar existencia y unicidad de dicha solución débil en nuestro espacio  $D^{1,2,A}(\Omega)$ . El uso de herramientas como el Teorema de Lax-Milgram y del Teorema de la Alternativa de Fredholm serán cruciales.

# Plan de acción

- ▶ Luego de obtener la única solución débil, debemos verificar si esta tiene mayor regularidad, dada la naturaleza de nuestro problema (Precisamos existencia de segundas derivadas). Este proceso requiere uso y abuso de cotas e inclusiones de  $D^{1,2,A}(\Omega)$  en espacios más familiares, como  $L^q(\Omega)$ ,  $W^{1,q}(\Omega)$ ,  $C^{0,\alpha}(\Omega)$ , o variantes de estos espacios con un peso monomial ad-hoc.

# Contenidos de la presentación

- 1 Una ecuación como punto de partida
  - Preliminares y definiciones
  - Primer problema
  - Propiedades espectrales del operador asociado
  
- 2 Referencias

# Preguntas una vez resuelta la ecuación

Una vez demostrada existencia y solución de la ecuación en cuestión, nos interesaría revisar el operador

$$Lu = L_{A,N,M,\Omega,p,b,c}u := -\operatorname{div}(M\nabla u) + b \cdot \nabla u + cu$$

Hay múltiples razones para ello.

- ▶ Es la generalización del trabajo de H. Castro para  $N = 1$  para  $M = x^{2a}$ . Es de interés revisar cómo cambia el espectro en función del vector  $A$ , así como también depende del valor de  $a$  en el caso  $N = 1$

# Preguntas una vez resuelta la ecuación

- ▶ El caso cuando  $b = 0$ ,  $c = 0$  y  $f = 0$  con  $M = x_N^{a_N} \mathcal{I}$  es trabajado por Caffarelli y Silvestre en 2008, asociándolo al problema de extensión

$$\operatorname{div}(x_N^{a_N} \nabla u) = 0 \quad x' \in \mathbb{R}^{N-1}, x_N > 0 \quad (3)$$

$$u(x', 0) = g(x') \quad x' \in \mathbb{R}^{N-1} \quad (4)$$

Con  $x = (x', x_N) \in \mathbb{R}^N$ .

# Preguntas una vez resuelta la ecuación

- ▶ El caso cuando  $b = 0$ ,  $c = 0$  y  $f = 0$  con  $M = x_N^{a_N} \mathcal{I}$  es trabajado por Caffarelli y Silvestre en 2008, asociándolo al problema de extensión

$$\operatorname{div}(x_N^{a_N} \nabla u) = 0 \quad x' \in \mathbb{R}^{N-1}, x_N > 0 \quad (3)$$

$$u(x', 0) = g(x') \quad x' \in \mathbb{R}^{N-1} \quad (4)$$

Con  $x = (x', x_N) \in \mathbb{R}^N$ .

- ▶ La solución  $u$  satisface la siguiente relación

$$C(-\Delta)^{\frac{1-a_N}{2}} g = \lim_{x_N \rightarrow 0^+} x_N^{a_N} \partial_N u(x)$$

para una constante  $C$  que depende de  $N$  y  $a_N$

# Preguntas una vez resuelta la ecuación

- ▶ Es razonable buscar qué operadores asociados aparecen en casos donde  $M = x_{N-1}^{a_{N-1}} x_N^{a_N} I$  o  $M = x^A I$ , entre otros casos de interés, además de revisar las propiedades que estos posean.



# Preguntas una vez resuelta la ecuación

- ▶ Es razonable buscar qué operadores asociados aparecen en casos donde  $M = x_{N-1}^{a_{N-1}} x_N^{a_N} I$  o  $M = x^A I$ , entre otros casos de interés, además de revisar las propiedades que estos posean.
- ▶ En particular, por ejemplo, qué operador  $\mathcal{L}$  se obtiene al considerar

$$\mathcal{L}u = \lim_{x_N \rightarrow 0^+} x^A \partial_N u(x)$$

# Referencias

- ▶ H Castro - *Hardy-Sobolev-type inequalities with monomial weights*, *Ann. Mat. Pura Appl.* (4) 196 (2017), no. 2, 579–598. MR3624966
- ▶ H. Castro and H. Wang - *A singular Sturm-Liouville equation under homogeneous boundary conditions*, *J. Functional Analysis* 261 (2011), no. 6, 1542–1590. MR2813481 (2012f:34056)
- ▶ H. Castro. - *The essential spectrum of a singular Sturm-Liouville operator*, *Mathematische Nachrichten* 291 (2018), no. 4, 593–609.
- ▶ L. Caffarelli and L. Silvestre - *An extension problem related to the fractional Laplacian*

# Gracias Totales

Por su atención y su tiempo, muchas gracias.